|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| **Registro de trazabilidad (robot maqueen)** | | | | | | | | | |
| **Número de Identificación del requisito (ID)** | **Texto de requisito** | **Fuente de Requisito** | **ID arquitectura del componente** | **ID código del Módulo/Unidad** | **ID de prueba del módulo/ unidad** | **Resultados de prueba del módulo/ unidad** | **ID de pruebas de integración** | **Resultados de prueba de integración del módulo / Unidad** | **ID pruebas del sistema** | |
| REQ-1 | Capacidad de trasladarse. | Documento plan de trabajo sección Requisitos. | Arquitectura secuencial | MOD-1 | PMD-1 |  | PI-1 |  | PS-1 | |
| REQ-2 | Capacidad de trasladarse en reversa. | Documento plan de trabajo sección Requisitos. | Arquitectura secuencial | MOD-1 | PMD-2 |  | PI-2 |  | PS-2 | |
| REQ-3 | Capacidad de hacer alto total. | Documento plan de trabajo sección Requisitos. | Arquitectura secuencial | MOD-1 | PMD-3 |  | PI-3 |  | PS-3 | |
| 4REQ-4 | Capacidad de girar 90 grados en dirección a la derecha. | Documento plan de trabajo sección Requisitos. | Arquitectura secuencial | MOD-1 | PMD-4 |  | PI-4 |  | PS-4 | |
| REQ-5 | Capacidad de girar 90 grados en dirección a la izquierda. | Documento plan de trabajo sección Requisitos. | Arquitectura secuencial | MOD-1 | PMD-5 |  | PI-5 |  | PS-5 | |
| REQ-6 | Capacidad de identificar entorno de desplazamiento. | Documento plan de trabajo sección Requisitos. | Arquitectura secuencial | MOD-2 | PMD-6 |  | PI-6 |  | PS-6 | |
| REQ-7 | Capacidad de evasión de obstáculos. | Documento plan de trabajo sección Requisitos. | Arquitectura secuencial | MOD-2 | PMD-7 |  | PI-7 |  | PS-7 | |
| REQ-8 | Capacidad de medición acústica del entorno. | Documento plan de trabajo sección Requisitos. | Arquitectura secuencial | MOD-2 | PMD-8 |  | PI-8 |  | PS-8 | |
| REQ-9 | Capacidad identificar un obstáculo potencial que intervengan con la trayectoria del dispositivo. | Documento plan de trabajo sección Requisitos. | Arquitectura secuencial | MOD-3 | PMD-9 |  | PI-9 |  | PS-9 | |
| REQ-10 | Capacidad de cuantificar la distancia entre el dispositivo y el obstáculo. | Documento plan de trabajo sección Requisitos. | Arquitectura secuencial | MOD-3 | PMD-10 |  | PI-10 |  | PS-10 | |
| REQ-11 | Capacidad de evadir obstáculos. | Documento plan de trabajo sección Requisitos. | Arquitectura secuencial | MOD-3 | PMD-11 |  | PI-11 |  | PS-11 | |